日本国特許庁 JAPAN PATENT OFFICE



別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office

出願年月日

Date of Application:

2001年 1月12日

出 願 番 号

Application Number:

特願2001-004404

出 願 人 Applicant(s):

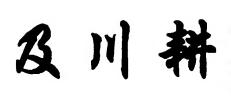
富士写真フイルム株式会社

CERTIFIED COPY OF PRIORITY DOCUMENT

1

2001年 8月31日

特許庁長官 Commissioner, Japan Patent Office





特2001-004404

【書類名】

【整理番号】 00130

【提出日】 平成13年 1月12日

特許願

【あて先】 特許庁長官殿

【国際特許分類】 H04N 5/335

【発明の名称】 ディジタル・カメラおよびその動作制御方法

【発明者】

【住所又は居所】 埼玉県朝霞市泉水三丁目11番46号 富士写真フイル

ム株式会社内

【発明者】

【住所又は居所】 埼玉県朝霞市泉水三丁目11番46号 富士写真フイル

ム株式会社内

【氏名】 市川 千明

【特許出願人】

【識別番号】 000005201

【氏名又は名称】 富士写真フイルム株式会社

【代理人】

【識別番号】 100080322

【弁理士】

【氏名又は名称】 牛久 健司

【選任した代理人】

【識別番号】 100104651

【弁理士】

【氏名又は名称】 井上 正

【連絡先】 03-3593-2401

【選任した代理人】

【識別番号】 100114786

【弁理士】

特2001-004404

【氏名又は名称】 高城 貞晶

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 006932

【納付金額】

21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】

明細書 1

【物件名】

図面 1

【物件名】

要約書 1

【包括委任状番号】 9800030

【包括委任状番号】 9800031

【包括委任状番号】 0013256

【プルーフの要否】

【書類名】 明細書

【発明の名称】 ディジタル・カメラおよびその動作制御方法 【特許請求の範囲】

【請求項1】 固体電子撮像素子を用いて被写体を撮像し、被写体像を表す画像データを出力する撮像手段および上記固体電子撮像素子の受光面上に被写体像を結像する撮像レンズを備えたディジタル・カメラにおいて、

ゴミ検出モードにおいて、上記撮像手段から出力された画像データによって表 される画像上におけるゴミの位置を、上記撮像手段から出力された画像データに もとづいて検出するゴミ位置検出手段,

上記ゴミ位置検出手段によって検出されたゴミ位置を記憶する記憶手段,ならびに

撮像モードにおいて,上記撮像手段から出力された画像データによって表される被写体像のうち,上記記憶手段に記憶されている位置にあるゴミの像を補正する補正手段,

を備えたディジタル・カメラ。

【請求項2】 上記撮像レンズが上記ディジタル・カメラから着脱自在であり

上記記憶手段が、上記撮像レンズの倍率に対応して、上記ゴミ位置検出手段に よって検出されたゴミ位置を記憶するものであり、

上記補正手段が、上記撮像モードにおいて、装着されている撮像レンズの倍率 に応じた位置にあるゴミの像を補正するものである,

請求項1に記載のディジタル・カメラ。

【請求項3】 上記固体電子撮像素子の前方に絞りが設けられており、

上記記憶手段が、上記絞りの絞り値および上記撮像レンズの倍率の組み合わせ に対応して、上記ゴミ位置検出手段によって検出されたゴミ位置を検出するもの であり、

上記補正手段が、上記撮像モードにおいて、上記絞りの絞り値および上記撮像 レンズの倍率の組み合わせに応じた位置にあるゴミの像を補正するものである、 請求項2に記載のディジタル・カメラ。

【請求項4】 固体電子撮像素子を用いて被写体を撮像し、被写体像を表す画像データを出力する撮像手段および上記固体電子撮像素子の受光面上に被写体像を結像する撮像レンズを備えたディジタル・カメラにおいて、

ゴミ検出モードにおいて、上記撮像手段から出力された画像データによって表 される画像上におけるゴミの位置を、上記撮像手段から出力された画像データに もとづいて検出し、

検出されたゴミ位置を記憶しておき,

撮像モードにおいて,上記撮像手段から出力された画像データによって表される被写体像のうち,記憶されている位置にあるゴミの像を補正する,

ディジタル・カメラの動作制御方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【技術分野】

この発明は、固体電子撮像素子を用いて被写体を撮像し、被写体像を表す画像 データを出力する撮像装置および固体電子撮像素子の受光面上に被写体像を結像 する撮像レンズを備えたディジタル・カメラ(ディジタル・スチル・カメラ、デ ィジタル・ムービ・カメラ、携帯型情報機器にカメラの機能をもたせたものを含 む)およびその動作制御方法に関する。

[0002]

【発明の背景】

ディジタル・スチル・カメラは、CCDを用いて被写体を撮像することにより、被写体像を表す画像データを得、メモリ・カードなどの記録媒体に記録するものである。CCDの受光面上にゴミなどが付着していると、そのゴミの像が撮像された画像上に現れてしまう。また、CCDの前方に光学的ロウ・パス・フィルタが設けられていることもあるが、ロウ・パス・フィルタ上にゴミが付着しているときも、撮像により得られた画像上にゴミの像が現れてしまう。

[0003]

CCDの受光面上のゴミ、光学的ロウ・パス・フィルタ上のゴミなどは、ディ

ジタル・スチル・カメラの外部から取り除くことができない。したがって、撮像 された画像をプリントする場合には、ゴミの像も写ってしまう。

[0004]

【発明の開示】

この発明は、撮像によって得られた画像からゴミの像を除去することを目的と する。

[0005]

この発明は、固体電子撮像素子を用いて被写体を撮像し、被写体像を表す画像データを出力する撮像手段および上記固体電子撮像素子の受光面上に被写体像を結像する撮像レンズを備えたディジタル・カメラにおいて、ゴミ検出モードにおいて、上記撮像手段から出力された画像データによって表される画像上におけるゴミの位置を、上記撮像手段から出力された画像データにもとづいて検出するゴミ位置検出手段、上記ゴミ位置検出手段によって検出されたゴミ位置を記憶する記憶手段、ならびに撮像モードにおいて、上記撮像手段から出力された画像データによって表される被写体像のうち、上記記憶手段に記憶されている位置にあるゴミの像を補正する補正手段を備えていることを特徴とする。

[0006]

この発明は、上記カメラに適した方法も提供している。すなわち、固体電子撮像素子を用いて被写体を撮像し、被写体像を表す画像データを出力する撮像手段および上記固体電子撮像素子の受光面上に被写体像を結像する撮像レンズを備えたディジタル・カメラにおいて、ゴミ検出モードにおいて、上記撮像手段から出力された画像データによって表される画像上におけるゴミの位置を、上記撮像手段から出力された画像データにもとづいて検出し、検出されたゴミ位置を記憶しておき、撮像モードにおいて、上記撮像手段から出力された画像データによって表される被写体像のうち、記憶されている位置にあるゴミの像を補正するものである。

[0007]

この発明によると、ゴミ検出モードにおいて、撮像によって得られた画像上に おけるゴミ(傷を含む)の位置が検出される。検出されたゴミの位置が記憶され る。

[0008]

撮像モードにおいて、被写体を撮像することにより被写体像を表す画像データが得られると、記憶されているゴミの位置が読み出される。読み出されたゴミの位置にある像がゴミの像であると判定される。撮像によって得られた被写体像のうち、ゴミの像が補正(除去、色補正、周りの画素によって補間など)される。補正された画像からはゴミの像が消去されているのできれいな被写体像が得られる。

[0009]

上記撮像レンズが上記ディジタル・カメラから着脱自在の場合には、上記記憶手段は、上記撮像レンズの倍率に対応して、上記ゴミ位置検出手段によって検出されたゴミ位置を記憶するものとなろう。また、上記補正手段は、上記撮像モードにおいて、装着されている撮像レンズの倍率に応じた位置にあるゴミの像を補正するものとなろう。

[0010]

撮像レンズが取り替えられた場合であっても被写体像からゴミの像を消去できる。

[0011]

上記固体電子撮像素子の前方に絞りが設けられているときには、上記記憶手段が、上記絞りの絞り値および上記撮像レンズの倍率の組み合わせに対応して、上記ゴミ位置検出手段によって検出されたゴミ位置を検出するものとなろう。また、上記補正手段は、上記撮像モードにおいて、上記絞りの絞り値および上記撮像レンズの倍率の組み合わせに応じた位置にあるゴミの像を補正するものとなろう

[0012]

絞り値に応じてゴミの像の位置が変わることがある。絞り値が変わってもゴミ の像を消去できる。

[0013]

【実施例の説明】

図1は、ディジタル・スチル・カメラの撮像部の構成を示している。

[0014]

撮像レンズ1によって被写体像を表す光像がCCD4の受光面上に結像する。 撮像レンズ1とCCD4との間には、絞り2および光学的ロウ・パス・フィルタ 3が設けられている。絞り2によってCCD4に入射する被写体像を表す光量が 制限される。また、光学的ロウ・パス・フィルタ3によって被写体像を表す入射 光に含まれるノイズが除去される。CCD4から被写体像を表す映像信号が出力 されることとなる。

[0015]

撮像部の製造段階等で光学的ロウ・バス・フィルタ3の蒸着面, CCD4の受 光面上にゴミ21が付着することがある。光学的ロウ・パス・フィルタ3の蒸着面 等にゴミ21が付着していると, CCD4から出力される映像信号によって表され る画像上にゴミ21の像が現れてしまう。

[0016]

この実施例によるディジタル・スチル・カメラは、CCD4から出力される映像信号によって表される画像からゴミ21の像を排除するものである。

[0017]

図2は、ディジタル・スチル・カメラの電気的構成を示すブロック図である。 図3は、ディジタル・スチル・カメラの処理手順を示すフローチャートである。

[0018]

ディジタル・スチル・カメラの全体の動作は、CPU16によって統括される。

[0019]

ディジタル・スチル・カメラには、モード設定スイッチ17が含まれている。このモード設定スイッチ17によりゴミ検出モードまたは撮像モードが設定される。 モード設定スイッチ17の設定を示す信号は、CPU16に入力する。機械的なモード設定スイッチ17がなくとも、モードが設定できればよいのはいうまでもない。

[0020]

ディジタル・スチル・カメラの工場の出荷時においてゴミ検出モードが設定され、撮像した画像上に現れるゴミの像の位置が検出される。検出されたゴミの位

特2001-004404

置を表すデータが後述するゴミ・アドレス・データ格納メモリ10に格納される。

[0021]

ディジタル・スチル・カメラが工場から出荷され、ユーザが使用するときには , 撮像モードに設定される。撮像モードにおいて、被写体が撮像されることによ り画像が得られると、ゴミ・アドレス・データ格納メモリ10に格納されているゴ ミ・アドレス・データが読みとられる。撮像により得られた画像から、ゴミ アドレス・データによって表される位置の像は、ゴミの像であるとして消去され る。ゴミの像の無い画像が得られる。より詳細は、以下の説明によって明らかと なろう。

[0022]

ゴミ検出モードにおいては、基準被写体(たとえば、白一色、灰色一色のパネルなど)が用意される。

[0023]

撮像レンズ1は、CPU16によってその倍率が変えられるズーム・レンズである。また、絞り2もCPU16によって絞り値が設定される。絞り値は被写体の深度が深い方が良いため、絞る方向の値を選択するとよい。深度が深いとピントが合う範囲が広いためゴミが良く見えるようになるからである。

[0024]

撮像レンズ1によって被写体像がCCD4の受光面上に結像する。ゴミ検出モードが設定されると(ステップ31でYES),基準被写体が撮像されCCD4から基準被写体像を表す映像信号が出力される(ステップ32)。映像信号は、相関二重サンプリング回路5および前置増幅回路6を介してアナログ/ディジタル変換回路7に入力する。アナログ/ディジタル変換回路7においてアナログ映像信号がディジタル画像データに変換される。ディジタル画像データは、フレーム・メモリ8に一時的に記憶される(ステップ33)。

[0025]

画像データは、フレーム・メモリ8から読み出され、ゴミ検出回路9に入力する。基準被写体が撮像されているから、フレーム・メモリ8から読み出された画像データによって表される画像は、白一面、灰色一面等の画像の筈である。画像

の中に白、灰色等以外の画像が含まれているとその画像は、ゴミの像であることがわかる。そのゴミの像の位置が検出される(ステップ34)。ゴミの位置を表すアドレス・データがゴミ・アドレス・データ格納メモリ10に入力され、撮像レンズ1の焦点距離および絞り値に対応して記憶される(ステップ35)。ゴミの像の検出は、エッジ検出処理等を利用されよう。

[0026]

撮像レンズ1の倍率(焦点距離)および絞り2の絞り値が変えられて、同じように基準被写体が撮像される。得られたゴミ・アドレス・データが焦点距離および絞り値に対応してゴミ・アドレス・データ格納メモリ10に記憶されることとなる。焦点距離および絞り値が変わるとゴミの位置が変わるので、焦点距離および絞り値に対応してゴミ・アドレス・データを記憶することとなる。

[0027]

図4は、ゴミ・アドレス・データ格納メモリ10に格納されている撮像条件(焦 点距離および絞り値)と対応するゴミ・アドレスとの関係を示している。

[0028]

撮像条件に対応してゴミ・アドレスがメモリ10内に格納される。複数のゴミの 像が現れるときには、複数のゴミ・アドレスがメモリ10内に格納されるのはいう までもない。

[0029]

このようにして、ディジタル・スチル・カメラの工場において、ゴミ・アドレス・データ格納メモリ10にゴミ・アドレス・データが格納された状態で出荷される。

[0030]

ユーザによって撮像モードが設定されると(ステップ37),上述のようにして CCD4によって被写体が撮像され(ステップ38),被写体像を表す映像信号が 出力される。映像信号は,相関二重サンプリング回路5および前置増幅回路6を 介してアナログ/ディジタル変換回路7に入力する。アナログ/ディジタル変換 回路7においてディジタル画像データに変換される。ディジタル画像データが,フレーム・メモリ8に入力され,一時的に記憶される(ステップ39)。フレーム

・メモリ8に記憶された画像データが読みとられ、ゴミ補正回路11に入力する。

[0031]

ディジタル・スチル・カメラの撮像レンズ1の焦点距離および絞り2の絞り値が検出される(ステップ40)。検出された焦点距離および絞り値に対応するゴミ・アドレス・データがゴミ・アドレス・データ格納メモリ10から読み出され(ステップ41),ゴミ補正回路11に入力する。

[0032]

撮像により得られた画像上においてゴミ・アドレス・データによって表される 位置の像は、ゴミの像と判定される。その位置(実際はアドレス・データによっ て指定される位置の一点ではなく、少し広がりをもった位置となろう)にある像 が回りの色と同じとなるようにゴミ補正回路11において色補正される(ステップ 42)。ゴミ補正回路11における補正により、撮像により得られた画像からゴミの 像が除去されることとなる。

[0033]

ゴミ補正回路11から出力された画像データは、信号処理回路12の色バランス調整回路13に入力する。色バランス調整回路13において色バランス調整された画像データが、ガンマ補正回路14においてガンマ補正されて信号処理回路12から出力される(信号処理ステップ43)。

[0034]

信号処理回路12から出力された画像データがインターフェイス15を介してメモリ・カード21に与えられ、記録される(ステップ44)。メモリ・カード21には、ゴミの像が除去された画像データが記録されるので、記録された画像データによって表される画像をプリントした場合でもゴミが現れないきれいな画像をプリントできる。

[0035]

電源がオフとされるまで、ステップ31からステップ35およびステップ37からステップ44の処理が繰り返される(ステップ36)。

【図面の簡単な説明】

【図1】

撮像部の構成を示している。

【図2】

ディジタル・スチル・カメラの電気的構成を示すブロック図である。

【図3】

ディジタル・スチル・カメラの処理手順を示すフローチャートである。

【図4】

ゴミ・アドレス・データ格納メモリに記憶されるテーブルである。

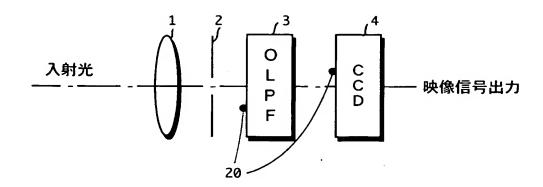
【符号の説明】

- 4 CCD
- 9 ゴミ検出回路
- 10 ゴミ・アドレス・データ格納メモリ
- 11 ゴミ補正回路
- 16 CPU
- 20 ゴミ
- 21 メモリ・カード

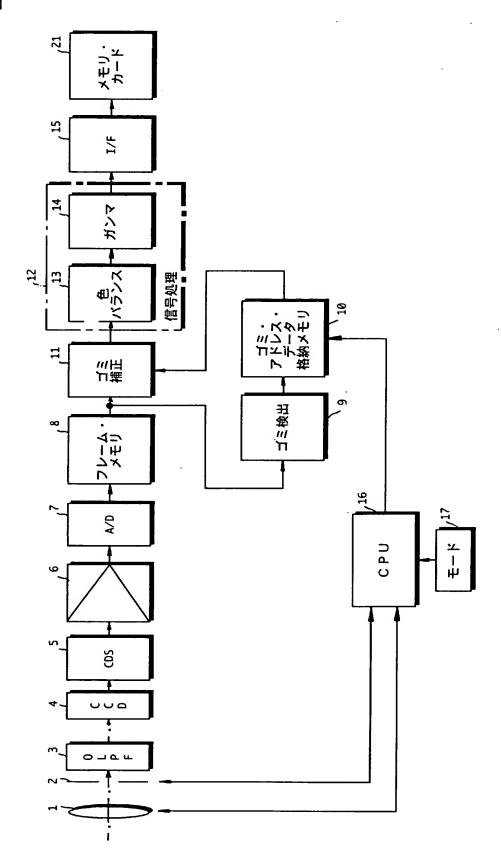
【書類名】

図面

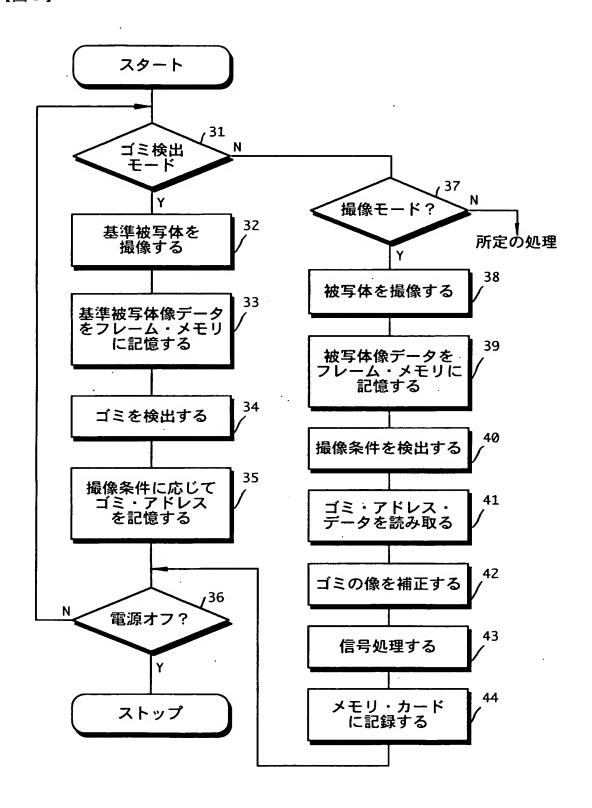
【図1】



【図2】



【図3】



【図4】

撮像条件		-i
焦点距離	絞り	ゴミ・アドレス
20mm	F32	(x1,y1)(x2,y2)
	F16	(x3,y3)(x4,y4)
	F11	(x5,y5)(x6,y6)
	F8	•••••
	F5.6	•••••
	F4	•••••
	F2.6	
	F2	•••••
25mm	F32	•••••
	F16	•••••
	:	
	F2.8	•••••
	F2	•••••
.50mm	F32	•••••
	F16	
	:	•••••
		•••••
	F2.8 F2	•••••
		•••••
70mm	F32	*****
	F16	
	: .	
	50.0	
	F2.8	*****
105mm	F2	
105mm	F32 F16	
	L 10	
	:	
	E2 0	
	F2.8 F2	
L	r∠	

【書類名】 要約書

【要約】

【目的】 CCD4の受光面上に付着したゴミの像を撮像した画像から除去する。

【構成】 CCD4によって白一色の基準被写体を撮像し、基準被写体を表す画像データを得る。基準被写体像データによって表される基準被写体像のゴミの位置をゴミ検出回路9によって検出する。ゴミの位置を表すアドレス・データをゴミ・アドレス・データ格納メモリ10に格納する。ユーザが被写体を撮像するときには、撮像により得られた画像データがゴミ補正回路11に入力する。ゴミ・アドレス・データ格納メモリ10からゴミ・アドレス・データが読みとられる。ゴミ・アドレス・データによって表される位置の像がゴミの像として、被写体像から除去される。

【選択図】 図2

出願人履歴情報

識別番号

[000005201]

1. 変更年月日 1990年 8月14日

[変更理由] 新規登録

住 所 神奈川県南足柄市中沼210番地

氏 名 富士写真フイルム株式会社